

华成HC-L5与伊莱斯ES1的连接

控制板端子接口			伊莱斯伺服驱动器		
引脚号	信号定义	信号说明	引脚号	信号定义	信号说明
10	P+	正转脉冲输出	12	PULSE	指令脉冲输入1
11	P-		27	/PULSE	
13	S+	反转脉冲输出	11	SIGN	指令脉冲输入2
14	S-		26	/SIGN	
2	A+	A相反馈脉冲输入	28	0A	编码器A相脉冲输出
3	A-		13	/0A	
4	B+	B相反馈脉冲输入	29	0B	编码器B相脉冲输出
5	B-		14	/0B	
6	Z+	Z相反馈脉冲输入	30	0Z	编码器C相脉冲输出
7	Z-		15	/0Z	
1	+24V	+24V电源	43	COM+	外部DC24V电源+
9	0V	24V电源地	3	D03-	外部DC24V电源-
			4	D02-	和42脚短接
15	ALRM	伺服驱动器报警	18	D02+	伺服驱动器报警
8	SON	伺服使能	10	DI1	伺服使能
12	BARKE	刹车	19	D03+	刹车

参数设定

P0-14	指令脉冲方式	1 (HC-S2系统为0)
P0-15	脉冲方向	0或1
P0-04	控制方式	0
P1-43	反馈脉冲方向	0或1
P0-12	齿轮比分母	1
P0-13	齿轮比分子	1
P3-00	位置指令来源	0
P0-57	伺服使能	0
P1-18	伺服报警	2
P1-19	电机刹车	4

华成单轴/双轴接线

控制板端子接口		台达伺服驱动器ASDA-B2接口		
信号定义	信号说明	引脚号	信号定义	信号说明
P+	正转脉冲输出	43	PULSE	指令脉冲输入1
P-		41	/PULSE	
S+	反转脉冲输出	39	SIGN	指令脉冲输入2
S-		37	/SIGN	
A+	A相反馈脉冲输入	21	0A	编码器A相脉冲输出
A-		22	/0A	
B+	B相反馈脉冲输入	25	0B	编码器B相脉冲输出
B-		23	/0B	
Z+	Z相反馈脉冲输入	13	0Z	编码器C相脉冲输出
Z-		24	/0Z	
+24V	+24V电源	11	COM+	外部DC24V电源+
0V	24V电源地	14	COM-	外部DC24V电源-
		27	ALRM-	和14脚(COM-)短接
SRDY	伺服准备好	28	ALRM+	伺服驱动器报警
BARKE	刹车	1	DO4+	刹车
		26	DO4-	和14脚(COM-)短接
伺服驱动器son(9)需和com-(14)短接				